BEST AVAILABLE COPY

PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number : 10-305735

(43) Date of publication of application: 17.11.1998

(51)Int.CI.

H02K 17/02

(21)Application number : 09-116683

(71)Applicant: TOYOTA MOTOR CORP

(22)Date of filing:

07.05.1997

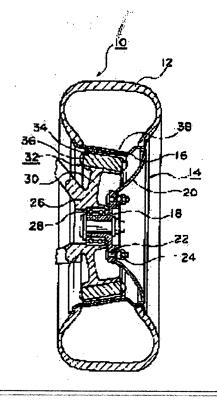
(72)Inventor: OZEKI TETSUYA

(54) WHEEL-IN-MOTOR

(57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To provide a wheel-inmotor of simple constitution wherein the conventional disk wheel can be used.

SOLUTION: In an inner side of a rim part 16 of a steelmade disk wheel 14, an aluminum alloy plate 38 is fixed, a non-magnetic conductive layer is formed. In a position opposed to this rim part 16, a motor stator 32 fixed to a steering knuckle 26 is arranged. By the motor stator 32, when a rotating magnetic field is formed, an induction current is generated in the aluminum alloy plate 38, by mutual action with the rotating magnetic field, a wheel 10 is rotated.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出顧公開發号

特開平10-305735

(43)公開日 平成10年(1998)11月17日

(51) Int.CL ⁶		織別配号	PΙ		
B60K	7/00		B60K	7/00	
H02K	17/02		H02K	17/02	В

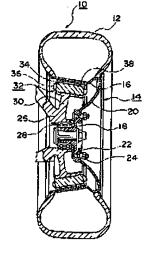
		来在音乐	未請求	菌界項の数 5	OL	(全	5 頁)			
(21)出蘇番号	特顧平9-11 0 683	(71)出廣人) 出廣人 000003207							
	•		トヨタ自動取株式会社							
(22)出願日	平成9年(1997)5月7日	年(1997) 5月7日 愛知県豊田市トコタ町1番地								
		(72) 発明者	尾関 哲哉 .							
		***	愛知県豊田市トヨタ町 1 巻地 トヨタ自動 草株式会社内							
		•								
		(74)代建人	弁理士	宮田 研二	(外24	圣)				

(54)【発明の名称】 ホイールインモータ

(57)【要約】

【課題】 従来のディスクホイールを使用可能な簡易な 構成のホイールインモータを提供する。

【解決手段】 スチール製ディスクホイール14のリム部16の内側に、アルミ合金板38を貼着して非磁性導電層を形成する。このリム部16に対向する位置に、ステアリングナックル26に固定されたモータステータ32を配置する。モータステータ32により回転磁界を形成すると、アルミ合金板38内に誘導電流が発生し、回転磁界との相互作用により車輪10が回転する。



16: 単稿 26: ハブ安衛部 (ネデオリングナッタル (ネデオリングナッタル (ネデオリングナッタル) 32:モータスナータ 38: 非磁性級電板

特関平10-305735

【特許請求の範囲】

【請求項1】 タイヤが取り付けられるリム部と、ハブ に固定され前記リム部を支持するディスク部と、を有す るディスクホイールと、

前記ハブを回動可能に支持するハブ支持部に固定された モータステータと、

を有し、

前記リム部と前記ディスク部の少なくとも一方がモータ ロータとなっている、ホイールインモータ。

【請求項2】 請求項1に記載のホイールインモータで 10 あって、当該モータが誘導モータであるホイールインモ ータ。

【請求項3】 請求項2に記載のホイールインモータで あって、前記リム部と前記ディスク部のモータロータと なっている部分の少なくとも一部には、

前記ステータに対向する部分に、非磁性かつ導電性材料 で形成された非磁性導電層と、

前記非磁性導電層の、前記ステータ側とは反対側に、磁 性材料で形成された磁性層と、が設けられている。ホイ 一ルインモータ。

【請求項4】 請求項3に記載のホイールインモータで あって.

前記りム部と前記ディスク部は軽合金で形成され、前記 遊性層として磁性鋼板が前記リム部と前記ディスク部の 所定位置に固定されている。ホイールインモータ。

【請求項5】 請求項3に記載のホイールインモータで あって、

前記りム部と前記ディスク部は鋼材で形成され、前記非 磁性導電層として非磁性導電板が前記リム部と前記ディ スク部の所定位置に固定されている。ホイールインモー 30 夕。

【発明の詳細な説明】

100011

【発明の属する技術分野】本発明は、車両などの車輪に 内蔵され、当該車輪を直接駆動するホイールインモータ に関する。

[0002]

【従来の技術】電気自動車などのモータにより駆動され る事画においては、スペース効率の高さや、駆動力の伝 達効率の高さから、モータを車輪に内蔵するホイールイ 40 ンモータが採用されることがある。このようなホイール インモータが実開平2-107248号公報に記載され ている。

[0003]

【発明が解決しようとする課題】車輪は、ゴムなどの弾 性部村で形成された円環形状のタイヤと、前記タイヤが 取り付けられるホイールを含み、前記タイヤ内部には空 気などの気体が密封されている。タイヤ内部の容積、す なわち密封された空気の体積は、路面からの入力を吸収 するために所定量が要求され、またホイールの内側には 50 ミホイールに磁性鋼板を貼着することで、前述のモータ

草軸やハブ、さらにはブレーキディスクまたはブレーキ ドラムなどが配置される。このように、草輪には車両の いくつかの機構の構成部材が配置されており、ことにさ らに新たな構成であるモータを配置するには、ホイール の形状やタイヤの形状に制限がかかることとなる。

【0004】本発明は、前述の問題を解決するためにな されたものであり、新たに付加される構成部材が少な く、ホイールなどの形状に関する制限の少ないホイール インモータを提供することを目的とする。

[0005]

【課題を解決するための手段】前述の課題を解決するた めに、本発明にかかるホイールインモータは、リム部と ディスク部を有するディスクホイールを含み、前記リム 部はタイヤが取り付けられる部分であり、前記ディスク 部はハブに固定され前記リム部を支持する部分であり、 さらに当該ホイールインモータは、前記ハブを回動可能 に支持するハブ支持部に固定されたモータステータを有 し、前記リム部と前記ディスク部の少なくとも一方がモ ータロータとなっている。

【0006】この構成によれば、ホイールの一部をモー 20 タロータとすることにより、モータロータを新たに設け る必要がなく構成部品の増加を抑えることができる。ま た。ホイールインモータを有さない事輪に用いられてい るディスクホイールを使用することも可能であり、この 場合専用のホイールを作製する必要がないためにコスト の増加を抑制することができる。

【0007】また、前記のホイールインモータは、誘導 モータとすることができる。

【0008】さらに、前記モータロータとなっている部 分の少なくとも一部に、前記ステータに対向する部分

に、非磁性かつ導電性材料で形成された非磁性導電層

と、前記非磁性導電層の、前記ステータ側とは反対側

に、磁性材料で形成された磁性層とを設けることができ

【0009】この構成によれば、ステータと磁性層によ り非磁性導電層を挟むことになり、ステータにより発生 する磁泉が効率よく非磁性導電層を貫くようにすること ができる。これにより誘導モータの効率を高くすること

【0010】さらに、前記のモータロータとなっている 部分が非磁性導電層と磁性層の2層より構成されている 誘導モータは、リム部およびディスク部を軽合金で形成 し、リム部もよびディスク部のモータステータ反対側の 面に磁性鋼板を固定することにより得ることができる。 この場合、軽合金で形成されたリム部およびディスク部 が非磁性導電層を構成し 磁性鋼板が磁性層を構成す る。軽台金としては、アルミニウム系。マグネシウム系 の合金を用いることができる。また、この場合、内然機 関により駆動される草両に従来より採用されているアル

ロータを作製することができる。

【りり11】さらに、前記モータのロータとなっている部分が非磁性導電層と磁性層の2層より構成されている誘導モータは、リム部およびディスク部を鋼材で形成し、リム部と前記ディスク部のモータステータ側の面に非磁性導電板を固定することにより得ることができる。この場合、鋼材で形成されたリム部およびディスク部が磁性層を構成する。非磁性導電板としては、アルミニウム系、鋼系の合金を用いることができる。また、この場合、内蒸機関により駆動される車両に従来より採用され 10 ているスチールボイールにアルミニウム系、鋼系の台金板を貼着することで、前述のモータロータを作製することができる。

[0012]

【発明の実施の形態】以下、本発明の実施の形態(以下 実施形態という)を、図面に従って説明する。

【0013】図1は、本実施形態の概略構成を示す断面図である。車輪10は、通常の道路を走行する車両用の車輪であり、路面に接するタイヤ12とタイヤ12が取り付けられたディスクホイール14を含んでいる。ディ 20スクホイール14は、タイヤ12を取り付けるための略円筒形状のリム部16と、このリム部16とハブ18を結合し、車輪10全体を車両に組み付けるためのディスク部20を有している。ディスクホイール14は、通常の鋼材で形成された、いわゆるスチールホイールであり、現在受用車などの通常の車両にも用いられ、広く普及している形式のものである。

【()() 1.4】ハブ1.8には所定数、通常は4~6本のス タッドボルト88が立設されており、これをディスク部 20に設けられた穴に通し、テーバ付き六角ナット24 によってディスクホイールを固定する。ハブ18は、ハ ブ支持部26にベアリング28を介して回動可能に支持 されている。ハフ支持部26は、実際には、当該車輪1 **①が操舵される車輪であればステアリングナックル、そ** うでなければキャリアである。図1には、ハブ支持部2 6がステアリングナックルである場合が示されている。 【0015】ハブ支持部26からは、車輪半径方向にス テータ支持アーム30が延び、その先端にはモータステ ータが支持されている。モータステータ32は、半径方 向外側に向けて延びる複数の磁極34とこれに巻き付け 46 られたコイル36を有している。また、磁極34は、リ ム部16の略円筒部分の内側の面に対向するように設け られている。リム部16の磁極34に対向する部分には 非磁性導電板38が全周に貼着またはその他の手段で固 定されている。そして、磁極34の先端と非磁性導電板 38の間はわずかの間隙を持って対向している。非磁性 導電板38の材料としては、導電性のよい材料が好まし く、たとえばアルミニウム、銅およびこれら各々の台会 を用いることができる。本実施形態の場合は、導電性が 良くかつ軽量であるアルミニウム台金が用いられてい

る。このように、モータステータ32と対向する位置に おいて、リム部16が磁性層を形成し、非磁性導電板3 8が非磁性導電層を形成している。また、非磁性導電層 は、必ずしも全層に設けられる必要はないが、モータス テータ32に対向する部分全てに設けられることが、モータの効率上好ましい。

【0016】実際の動作においては、適常の誘導モータと同様、コイル36に所定の交流電流を供給し、モータステータ32の周囲に回転超界を形成する。この回転避界によって前記非避性導電板38内に誘導電流が発生し、回転避界との相互作用によってリム部16が回転力を受け、車輪10が回転する。このように、ディスクホイール14の、非強性導電板38を含むリム部16が誘導モータのロータとして機能する。

【0017】なお、本実館形態においては、ディスクホイールのリム部をモータロータとして機能させるように構成した。しかし、モータステータの磁極をディスク部に対向するように配置し、ディスク部のモータステータ側の面に非磁性導電板を貼着などの手段によって固定することによって、ディスク部をモータロータとして機能させるように構成することもできる。さらに、リム部とディスク部の双方をモータロータとして機能させることも可能である。

【0018】本実施形態によれば、従来のスチールホイールおよびタイヤをそのまま使用してホイールインモータを構成することができ、構成部品点数が少なく、構造が簡単で、コストの低いホイールインモータを提供することができる。また、永久磁石を使用しない誘導モータとしたため、永久磁石が砂鉄や鉄くずなどを吸着することを防止するための封止構造を採る必要がない。この面からも、構造を簡易なものとすることができる。

【10019】図2は、本発明の他の実施形態の構成を示す断面図である。本実施形態は、図1に示した実施形態のようにスチールボイールではなく、軽合金、通常はアルミニウム合金により形成された、いわゆるアルミボイールに本発明を適用したものである。なお、図1に示された構成と同様のものには同一符号を付し、その説明を省略する。

【0020】アルミ台金製のディスクホイール52は、 本実施形態においてはリム部54とディスク部56が一体として形成された1ピース製であるが、2ピース製な とであってもよい。リム部54およびディスク部56 は、機能的には前述のスチールホイールのものと同等の ものである。ハブ18にディスクホイール52を固定するために用いられるナットは、本実施形態の場合。段付き六角ボルト58である。さらに、リム部54のモータ ステータ32に対向する面とは反対側の面に遊性板60 が貼着などの手段により固定されている。遊性板60 は、通常の構造用銅板が、コストや加工性などの取り扱 50 いの良さから好ましいが、磁性材料を有するものであれ は、どのような材料であってもよい。

【0021】このように、モータステータ32に対向す る部分において、リム部54が非磁性導電層を形成し、 磁性板60が磁性層を形成する。したがって、との部分 の構造をみれば、図1に示す実施形態と全く同一の構造 となり、同様の作用、同様の効果を得ることができる。 すなわち、モータステータ32により回転避界を形成す ・れば、非磁性導電層であるリム部54に誘導電流が発生 し、回転磁界との相互作用により車輪50が回転する。 このように、磁性板60を含むリム部54がモータロー 16 同様に、ディスクホイールのリム部16を磁性層とし、 タとして微能する。また、リム部54ではなくディスク 部56をモータロータとして、さらにはリム部54とデ ィスク部56の双方をモータロータとして構成すること も可能である。さらにまた、従来のアルミホイール及び タイヤをそのまま使用して、ホイールインモータを構成 することができ、構成部品点数が少なく、構造が簡単 で、コストの低いホイールインモータを提供することが できる。封止構造についても、前述の実施形態と同様に 必要ない。

【①①22】図3は、本発明のさらに他の実施形態の構 成を示す断面図であり、図4は、図3中のA-A線によ る断面図である。図1に示した実施形態と同様の構成に ついては、同一の符号を付しその説明を省略する。

【0023】本実施形態は、内然機関などのポイールイ ンモータ以外の駆動源を有する車両 いわゆるハイブリ ッド型電気自動車に適用された場合が示されており、ド ライブシャフト?()を介して、他の駆動源からの駆動力 によって車輪10を駆動させることができる。また、ホ イールインモータの回生制動以外の制動手段として、デ ィスクブレーキ機構72も組み込まれている。

【0024】ディスクブレーキ機構72は、ハブ18に 固定され車輪10と共に回転するブレーキディスク74 と、ハブ支持部で6に固定されたブレーキキャリバ78 を含む。そして、ブレーキキャリパ7.8内のブレーキバ ッドをブレーキディスク?4に押しつけることによって

制動力が発生する。このディスクブレーキ機構72を回 避するために ハブ支持部 (ステアリングナックル) 7 6は、図1の実施形態とはやや異なる形状となってい る。モータステータ80も、ディスクブレーキ機構、特 にプレーキキャリパ78を回避して設けられており、図 4に示すように全国ではなく、一部を欠いた略じ字形に 配置されている。そして、モータステータ80は、磁極 82と、これに登回されたコイルを含んでいる。

【0025】本実施形態においても、図1の実施形態と 非磁性導電板38を非磁性導電層としており、よって図 1の実施形態と同様の作用および効果を奏することがで きる。さらに、ドライブシャフト70についても従来製 品を流用することができるので、コストの上昇を抑制す ることができる。

【0026】なお、図3には、スチールホイールを用い た場合の実施形態が示されているが、 図2に示すアルミ ホイールを用いることもできる。この場合、図3に示し たハブ18やハブ支鈴部26、モータステータ80は全 く変えずに、単に図2に示す車輪50に交換するだけで **ታ**ኒኒ.

【図面の簡単な説明】

【図1】 本発明をスチールホイールに適用した場合の 実施形態の概略構成を示す断面図である。

【図2】 本発明をアルミホイールに適用した場合の実 施形態の概略構成を示す断面図である。

【図3】 本発明をハイブリット自動車に適用した場合 の実施形態の概略構成を示す断面図である。

【図4】 図3のA-A線による断面図である。 30 【符号の説明】

10.50 車輪、14.52 ディスクホイール、1 6、54 リム部、18 ハブ、20、56 ディスク 部 26,76 ハブ支持部 (ステアリングチック ル) 32,80 モータステータ 38 非磁性導電 板(アルミ台金板)、60)磁栓板。

